	สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์	9	
	ชื่อวิชา	ไมโครคอนโทรลเลอร์	เบงานการทดลองท /	
PRINTER TECHNICAL	รหัสวิชา	20105-2105		หน้าที่
	ชื่องาน	งานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR		46

**คำชี้แจง** ให้ผู้เรียนทุกคนทำการทดลองตามใบงานการทดลองที่ 7 เรื่องงานโปรแกรมการวัดแสงสว่าง ด้วย LDR ตามขั้นตอนการปฏิบัติงาน

## จุดประสงค์ทั่วไป

เพื่อให้มีทักษะการปฏิบัติงานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR

## จุดประสงค์การเรียนรู้เชิงพฤติกรรม (เพื่อให้ผู้เรียน....)

- 1. สามารถใช้โปรแกรม Arduino IDE ในการเขียนโปรแกรมภาษา C เบื้องต้นได้อย่างถูกต้อง
- 2. สามารถใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์ บอร์ด Arduino UNO R3 เบื้องต้นได้อย่างถูกต้อง
- 3. สามารถประกอบและทดสอบวงจรการวัดแสงสว่างด้วย LDR ได้อย่างถูกต้อง
- 4. สามารถเขียนโปรแกรมการแสงสว่างด้วย LDR ได้อย่างถูกต้อง
- 5. สามารถประยุกต์ใช้งานไมโครคอนโทรลเลอร์บอร์ด Arduino UNO R3 เบื้องต้นได้อย่าง ถูกต้อง
- 6. มีกิจนิสัยในการแสวงหาความรู้เพิ่มเติม การทำงานด้วยความประณีต รอบคอบและปลอดภัย

# เครื่องมือและอุปกรณ์

1.	โปรแกรม Arduino IDE 1.8.4 หรือสูงกว่า	1	โปรแกรม
2.	สาย USB สำหรับ Arduino Uno R3	1	เส้น
3.	ชุดทดลอง Arduino Uno R3 พร้อมสายต่อวงจร	1	ชุด
4.	เครื่องคอมพิวเตอร์แบบพกพา	1	เครื่อง
5.	แผงต่อวงจร	1	ตัว
6.	มัลติมิเตอร์	1	ตัว
7.	เครื่องมือประจำตัว	1	୰ଡ଼

# ข้อห้ามและข้อควรระวัง

- 1. ไม่เล่นและหยอกล้อกันในเวลาปฏิบัติงาน
- 2. ควรระวังไม่วางบอร์ด Arduino Uno R3 หรือชีลต่างๆ บนโต๊ะโลหะหรือที่วางที่เป็นโลหะ เพราะอาจเกิดการลัดวงจรของภาคจ่ายไฟได้
- 3. ไม่ควรต่อสายต่อวงจรในบอร์ด Arduino Uno R3 ทิ้งไว้ ควรถอดสายต่อวงจรออกให้หมด เพราะผล การทดลองอาจเกิดการผิดพลาดไม่เป็นไปตามทฤษฎีได้
- ไม่ควรถอดสายสายโหลด USB เข้าออกตลอดเวลา เพราะอาจทำให้ภาคจ่ายไฟของบอร์ด Arduino Uno R3 เสียหายได้
- ควรระวังเครื่องมือและอุปกรณ์เสียหายจากการปฏิบัติงานไม่ถูกต้องตามขั้นตอนและไม่ ปลอดภัย

	สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์	- ใบงานการทดลองที่ 7	
	ชื่อวิชา	ไมโครคอนโทรลเลอร์		
P CHNICAL COL	รหัสวิชา	20105-2105		หน้าที่
	ชื่องาน	งานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR		47

#### ทฤษฎี

อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ที่สามารถเปลี่ยนแปลงคุณสมบัติได้ตามความเข้มของแสงมีอยู่หลาย ชนิด หนึ่งในนั้นได้แก่ตัวต้านทานเปลี่ยนแปลงตามแสงที่เรียกกันว่า "แอลดีอาร์" (LDR: Light Dependent Resistor) LDR บางครั้งเรียกว่าโฟโตรีซีสเตอร์หรือโฟโตคอนดัคเตอร์ โดยทั่วไป LDR จะมีค่าความต้านทานต่ำมากขณะได้รับแสงความเข้มสูงและมีค่าความต้านทานสูงหากไม่ได้รับแสง ซึ่ง ค่าความ ต้านทานโดยประมาณเป็นดังนี้

- เมื่อระดับแสงที่ 1000 lux (สว่างมาก) ค่าความต้านทานจะต่ำกว่า 400 Ω

- เมื่อระดับแสงที่ 10 lux (ระดับความสว่างต่ำมาก) ค่าความต้านทานจะสูงกว่า 10.43 MΩ1



รูปที่ 7.1 แสดง(a) แสดงรูปร่าง LDR (b) แสดงกราฟคุณสมบัติและ (c) แสดงสัญลกัษณ์ของ LDR

LDR ผลิตมาจากสารกึ่งตัวนำประเภทแคดเมี่ยม ซึ่งเมื่อทำเป็นสารกึ่งตัวนำจะมีประสิทธิภาพ ใน การนำกระแสแตกต่างกันอย่างชัดเจนในขณะได้รับแสงที่ความเข้มต่างกัน สารกึ่งตัวนำชนิดนี้เมื่อ เจือสารอื่นจะทำให้ตอบสนองต่อย่านแสงต่างกันได้แก่

- 1. แคดเมี่ยมซลัไฟด ์( Cds : Cadmium Sulfide) ไวต่อแสงสีเขียว
- 2. แคดเมี่ยมซิลินายส์ ( CdSe : Cadmium Selenide) ไวต่อแสงสีแดงจนถึงอินฟาเรด

3. แคดเมี่ยมซัลไฟด์ซิลินายส์ ( Cd(S-Se) : Cadmium Sulfide Selenide) ไวต่อแสงสีส้ม





รูปที่ 7.2 แสดงกราฟความไวต่อแสงสีของ LDR ที่ผลิตจากสารต่างชนิด

A CONTRACTOR	สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์	ใบงานการทดลองที่ 7	
	ชื่อวิชา	ไมโครคอนโทรลเลอร์		
	รหัสวิชา	20105-2105		หน้าที่
	ชื่องาน	งานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR		48

### ฟังก์ชั่น Arduino ที่ใช้งานในใบงานการทดลอง

 ฟังก์ชั่นกำหนดโหมดการทำงานให้กับขาพอร์ต โดยสามารถกำหนดได้ทั้งขาดิจิทัลโดยใส่ เพียงตวัเลขของขา (0, 1, 2,...13) และขาแอนาลอกที่ต้องการให้ทำงานในโหมดดิจิทัลแต่ การใส่ขา ต้องใส่ A นำ หน้าซึ่งใช้ได้เฉพาะ A0, A1,...A5 ส่วนขา A6 และ A7 ไม่สามารถใช้งานในโหมดดิจิทัล ได้ รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้

#### pinMode(pin,mode);

pin : หมายเลขขาที่ต้องการเซตโหมด,mode : INPUT, OUTPUT, INPUT\_PULLUP

2. ฟังก์ชั่นส่งค่าลอจิกดิจิทัลไปยังขาพอร์ต ค่า HIGH เป็นการส่งลอจิก 1 และค่า LOW เป็น การ ส่งลอจิก 0 ออกไปยังขาพอร์ต ฟังก์ชั่นนี้จะทำงานได้ต้องมีการใช้ฟังก์ชั่น pinMode ก่อน รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้

### digitalWrite(pin,value);

pin : หมายเลขขาที่ต้องการเขียนลอจิกออกพอร์ต ,value : HIGH หรือ LOW

**3. ฟังก์ชั่นหน่วงเวลาหรือฟังก์ชั่นหยุดค้าง** การใช้งานสามารถกำหนดตัวเลขของเวลาที่ ต้องการหยุดค้าง ตัวเลขที่ใส่เป็นตัวเลขของเวลาหน่วยเป็นมิลลิวินาที ตัวเลขของเวลาที่ใส่ ได้สูงสุดคือ 4,294,967,295 ซึ่งเป็นขนาดของตวัแปร unsigned long รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้

Delay(ms); ms : ตัวเลขที่หยุดค้างของเวลาหน่วยมิลลิวินาที (unsigned long)

4. ฟังก์ชั่นกำหนดความเร็วในการสื่อสารทางพอร์ตอนุกรม รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้ Serial.begin(speed); speed: ตัวเลขของอัตราเร็วในการสื่อสารผ่านพอร์ตอนุกรม

5. ฟังก์ชั่นส่งข้อมูลออกพอร์ต เป็นฟังก์ชั่นที่ใช้ในการส่งข้อมูลออกทางพอร์ตอนุกรมหรือพิมพ์ ข้อมูลออกทางพอร์ตเพื่อแสดงผลที่จอคอมพิวเตอร์เมื่อพิมพ์เสร็จตัวเคอร์เซอร์จะรออยู่ที่ท้ายสิ่งที่ พิมพ์นั้น ๆ รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้

### Serial.print(val); Serial.print(val, format);

6. ฟังก์ชั่นส่งข้อมูลออกพอร์ต คล้ายกับฟังก์ชั่น Serial.print ต่างกันตรงที่เมื่อพิมพ์เสร็จตัว เคอร์เซอร์จะขึ้นมารอยังบรรทัดใหม่ ดังนั้นเมื่อสั่งพิมพ์ครั้งถัดไปข้อมูลที่ปรากฏจะอยู่ที่บรรทัดใหม่ แทนที่จะต่อท้ายเหมือนกับฟังก์ชั่น Serial.print รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้

Serial.println(val); Serial.println(val, format);

7. ฟังก์ชั่นอ่านสัญญาณแอนาลอก เป็นฟังก์ชั่นที่อ่านสัญญาณแอนาลอกที่ปรากฏอยู่ที่ขา พอร์ต แอนาลอกที่ต้องการอ่านนั้น ๆ ค่าที่อ่านได้จะอยู่ในช่วง 0-1023 สำหรับแรงดันของสัญญาณ แอนาลอกที่ 0-5V ดังนั้น ต้องใช้ตัวแปรที่เป็น int สำหรับเก็บค่าที่อ่านได้ รูปแบบของฟังก์ชั่นเป็นดังนี้

analogRead(pin); pin: ขาพอร์ตแอนาลอกที่ต้องการอ่านค่าสัญญาณแอนาลอก [ที่มา:ครูประภาส สุวรรณเพชร,**เอกสารประกอบการอบรม เรียนรู้และลองเล่น Arduino เบื้องต้น** (ฉบับปรับปรุงครั้งที่ 1) ,หน้าที่ 114-116.]

	สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์	9	
	ชื่อวิชา	ไมโครคอนโทรลเลอร์	เบงานการทดลองท <i>ั</i>	
	รหัสวิชา	20105-2105		หน้าที่
ECHNIC	ชื่องาน	งานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR		49

ลำดับขั้นการทดลอง

**ตอนที่ 1** โปรแกรมอ่านค่าจาก LDR

แนวคิดการเรียนรู้ คือ เขียนโปรแกรมอ่านค่าจาก LDR แสดงผลค่าที่อ่านได้ที่จอคอมพิวเตอร์ ผ่านทางพอร์ตอนุกรมโดยมีขั้นตอนดังนี้

 ประกอบวงจรการอ่านค่าจาก LDR แสดงผลบนจอคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตอนุกรมโดยใช้บอร ด Arduino UNO R3 ดังรูปที่ 7.3



รูปที่ 7.3 แสดงการต่อวงจรอ่านค่าจาก LDR

2. เปิดโปรแกรม Arduino IDE จากนั้นพิมพ์โค้ดโปรแกรมอ่านค่าจาก LDR แสดงผลค่าที่อ่านได้ที่ จอคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตอนุกรมตามรูปที่ 7.4 ดังต่อไปนี้

	Lab7-1 §
	1 #define LDR_INPUTPIN A0
STAPT	2 void setup()
SIARI	3 {
	<pre>4 Serial.begin(9600);</pre>
กำหนดค่าเริ่มต้นต่าง ๆ	5 }
	6 void loop()
	7 {
อานคาจาก LDR	<pre>8 int ADCvalue=analogRead(LDR_INPUTPIN);</pre>
<b>\</b>	9 Serial.print("Analog value from LDR is : ")
แสดงผล	<pre>10 Serial.println(ADCvalue);</pre>
8861FI 4F461	11 delay(1000);
	12 }
(ก) ผังงาน	(ข) โค้ดโปรแกรม

รูปที่ 7.4 แสดงโปรแกรมการอ่านค่าจาก LDR

		สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์	0	đ
AL BUINDURPHE	ชื่อวิชา	ไมโครคอนโทรลเลอร์	— เบงานการทด	เลองที่ 7	
PART OF		รหัสวิชา	20105-2105		หน้าที่
	CHNICAL	ชื่องาน	งานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR		50
3. <sup>°</sup>	บันทึกไฟส	ล์โค้ด ชื่อ Lak	07-1		
1. <sup>.</sup>	ทำการ Co	ompile โค้ด	Lab7-1		
5.	ชื่อมต่อส	าย USB กับ	บอร์ด Arduino Uno R3		
5.	Upload	โปรแกรม La	b7-1 ลงบอรด Arduino UNO R3		
7. 1	สังเกตวงจ	ารการทำงานเ	และบันทึกผลการทดลอง		
				·····	
3.	คำถามท้า	ยการทดลอง	ตอนที่ 1 จากโค้ดโปรแกรม Lab7-1 จงตอ	บบคำถามต่อไปนี้	
1	8.1. บร	รทัดที่ 1 ทำห	เข้าที		
	<b>8.2.</b> ປີສ	รทัดที่ 4 ทำห	เน็าที ขล่		
	8.3. ปรั	รทดท 8 ทาห - รัจสี่ 10 เรือ	เนาท		
	<b>5.4.</b> Ui	JAIAIAI TO ALI	ицти		
ສລາມ	<b>ที่ 2</b> โปร	แกรบควบคบ	เการติด ดับ I FD 1 ตัว ด้วย I DR		
	แนวศี	ัดการเรียนร <u>้</u>	คือ การเขียนโปรแกรมควบคมการติดดับ	LED จำนวน 1 ตัวด้ว	อยแสงสว่า
ที่อ่า	นค่าจาก	LDR	q		
9. <sup>°</sup>	พิมพ์โค้ดโ	ปรแกรมควบ	คุมการติด ดับ LED 1 ตัว ด้วย LDR ตามรู	รูปที่7.5 ดังต่อไปนี้	
				•	
			START		
			♦ ถ้าหบดอ่าเริ่มต้บต่าง ๆ		
			อ่านค่าจาก LDR		
			แสดงคำที่อ่านได้ L 🛥		
		V	จริง เทื่อ		
			ค่าสูงกว่าที่ก้าหนด?		

(ก) ผังงาน

สั่งให้ LED ติด

สั่งให้ LED ดับ

	สาขาวิชา	อิเล็กทรอนิกส์	9				
	ชื่อวิชา	ไมโครคอนโทรลเลอร์	เปลานการทด	เลองท (			
	รหัสวิชา	20105-2105		หน้าที่			
<b><i>VECHNICAL</i></b>	ชื่องาน	งานโปรแกรมการวัดแสงสว่างด้วย LDR		51			
La	b7-2§						
1	#define	LDR_INPUTPIN A0					
2	#define	LED 2					
3	3 void setup()						
4	{						
5	pinMod	le (LED, OUTPUT);					
6	Serial	.begin(9600);					
7	}						
8	voia 100	9 P ( )					
10	i int AI	OCvalue=analogRead(LDR_INPU	(NTQT				
11	Serial	.print ("Analog value from 1	LDR is : ")	;			
12	Serial	.println(ADCvalue);					
13	13 digitalWrite(LED, ADCvalue>512? HIGH:LOW):						
14	delay	(1000);					
15	}						
	(ข) โค้	เดโปรแกรมควบคมการติด ดับ LED 1 ตัว ด้ว	ย LDR				
5	ปที่ 7.5 แสด	งการเขียนโปรแกรมควบคมการติด ดับ I FD	1 ตัว ด้วย I DR				
10 บับทึกไฟล	า ล์โค้ด ชื่อ Lab	57-2					
<b>11</b> พำการ C	ompile โค้ด	$l_{ab}7_{-2}$					
12 เชื่อบต่อส	าย LISR กับ	Labr-2 Natio Arduino Lino B3					
12. Unload	โปรมกรุย I ป						
15. Upiloau							
14. ଶଏଜାଡା 1ଏବ	וגויארוינני	หตะ บนพมาผสมาวพิทิสยุง					
			¥				
15. คำถามท้า	ยการทดลอง	ตอนที่ 2 จากโค้ดโปรแกรม Lab7-2 จงตอบค่	ำถามต่อไปนี				
<b>15.1.</b> ປຈ	รทัดที่ 1,2 ทำ	เหน้าที่					
<b>15.2.</b> ປຈ	รทัดที่ 6 ทำห	น้ำที่					
<b>15.3.</b> ປຈ	รทัดที่ 10 ทำ	หน้าที่					
<b>15.4.</b> 115	รทัดที่ 12 ทำ	หน้าที่					
<u>155</u> บร	รทัดที่ 13 ทำ	หบ้าที่					
1 <b>3.3.</b> Ud	5717171 TO 111						
ตลาเพื่ 2 . เวง	เที้ยอยเหลยาย						
אוע באאטא	ง เพยาก เกา เปลา ของการ	IAN DASTRACTION LED 4 MANAGERAL	้สามารถติดหลือว	2 2 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19			
เขยน	ะคุา เกวทุเวทูฝูวูเ	าแทบเป็นการการการการการการการการการการการการการก	าสามาวเเตตหวอด - ส้	เบทงหมุต			
ในชวงอุณหภูร์	มทสามารถทด	าลองโด โดยโชวงจรท 7.3 โดยมิเงื่อนไขดังนี้ด้	งน				



#### 16. จงเขียนผังงานจากงานที่มอบหมาย

17. พิมพ์โค้ดโปรแกรมตามผังงานในข้อที่ 16 18. บันทึกไฟล์โค้ด ชื่อ Lab7-3 19. ทำการ Compile โค้ด Lab7-3 20. เชื่อมต่อสาย USB กับ บอร์ด Arduino Uno R3 21. Upload โปรแกรม Lab7-3 ลงบอรด Arduino UNO R3 22. สังเกตวงจรการทำงานและบันทึกผลการทดลอง ..... . . . . . . . . . . . . . . . . . 23. สรุปผลการทดลอง ..... .....